

Moti piani (cinematica 2D)

I moti piani si descrivono come composizione di moti rettilinei, l'idea è di proiettare in ogni istante il punto della traiettoria sugli assi e di studiare separatamente i 2 moti

in 2 dimensioni

$$\vec{r}(t) = x(t) \hat{i} + y(t) \hat{j}$$

$$\begin{aligned} \vec{v}(t) = \frac{d\vec{r}(t)}{dt} &= \frac{dx(t)}{dt} \hat{i} + \frac{dy(t)}{dt} \hat{j} \\ &= v_x \hat{i} + v_y \hat{j} \end{aligned}$$

il vettore accelerazione

$$\vec{a} = a_x \hat{i} + a_y \hat{j}$$

riassumendo

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases} \quad \begin{cases} v_x = v_x(t) \\ v_y = v_y(t) \end{cases} \quad \begin{cases} a_x = a_x(t) \\ a_y = a_y(t) \end{cases}$$

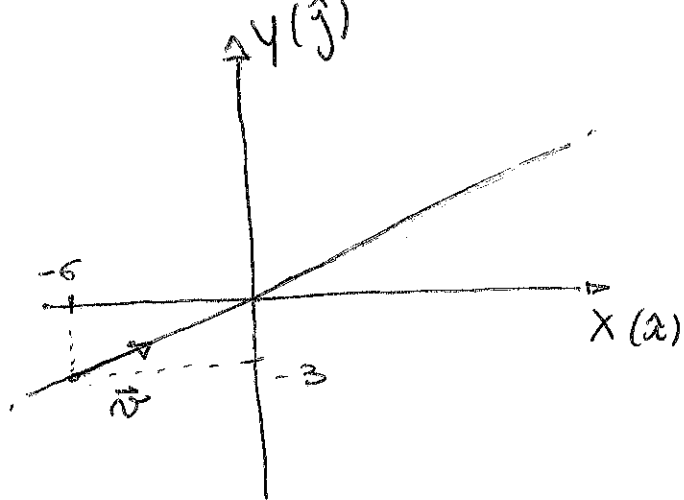
Es 1:

Consideriamo un punto materiale che si muove lungo la traiettoria $x - 2y = 0$

Sapendo che il punto si muove con $\vec{v} = 1,20 \frac{m}{s}$ lungo la traiettoria e che nell'istante t_0 si trova

$$(t_0) = (-6; -3)$$

determinare le coordinate per ogni valore di t .

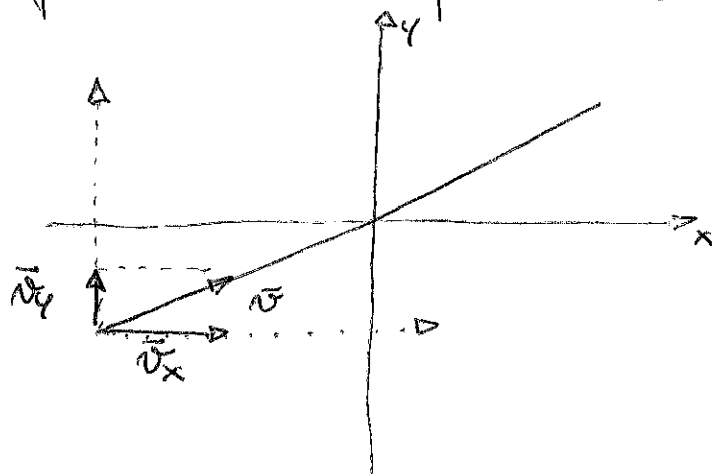


il moto è in 2D quindi scrivo già un sistema

$$\begin{cases} \vec{x}(t) = \vec{x}(t_0) + \vec{v}_x t \\ \vec{y}(t) = \vec{y}(t_0) + \vec{v}_y t \end{cases}$$

con $\vec{v}_x$ intendo
la proiezione di
 $\vec{v}$ lungo x .

facciamo le proiezioni:



l'equazione della
traiettoria

$$x - 2y = 0$$

$$\rightarrow 2y = x$$

$$\rightarrow y = \frac{x}{2}$$

mi dice che le quantità su y sono la metà
rispetto a quelle su x .

Quindi

$$v_x = 2v_y$$

Conosco questa relazione e il modulo del
vettore somma

$$\vec{v} = \vec{v}_x + \vec{v}_y$$

$$\rightarrow |\vec{v}| = \sqrt{|\vec{v}_x|^2 + |\vec{v}_y|^2}$$

$$\begin{cases} v^2 = v_x^2 + v_y^2 \\ v_x = 2v_y \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \rightarrow \begin{cases} v^2 = 5v_y^2 \\ v_x = 2v_y \end{cases} & \rightarrow v_y = \frac{v}{\sqrt{5}} = 1,88 \frac{m}{s} \\ & v_x = 2v_y = 3,76 \frac{m}{s} \end{aligned}$$

Quindi

$$\begin{cases} x(t) = x(t_0) + v_x t \\ y(t) = y(t_0) + v_y t \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{cases} x(t) = -6 + 3,76 t \\ y(t) = -3 + 1,88 t \end{cases}$$

Es 2:

Un punto materiale si muove dal punto $P(t_0) = (2,5, 1,2)$ con velocità iniziale $v_x(t_0) = 2,1 \frac{m}{s}$ e $v_y(t_0) = 0 \frac{m}{s}$. $t_0 = 0$ tempo iniziale.

Il punto si muove con accelerazione costante

$$a_x = -\frac{1}{2} \frac{m}{s^2} \quad a_y = 0,20 \frac{m}{s^2}$$

- 1) Determinare la posizione all'istante $t_1 = 5,1 s$
- 2) Determinare la velocità all'istante t_1

1) il punto materiale si muove su un piano
quindi il moto è uniformemente accelerato

$$\begin{cases} \vec{x}(t) = \vec{x}_0 + \vec{v}_x(t_0) \cdot t + \frac{1}{2} \vec{a}_x t^2 \\ \vec{y}(t) = \vec{y}_0 + \vec{v}_y(t_0) \cdot t + \frac{1}{2} \vec{a}_y t^2 \end{cases}$$

Tutte LE
GRANDEZZE
VETTORIALI,

Come sempre, dal momento che sono scomposte
su assi ortogonali possono essere trattate come
scalari

$$\begin{cases} x(t) = 2,5 \text{ m} + 2,1 \frac{\text{m}}{\text{s}} t - 0,6 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} t^2 \\ y(t) = 1,2 \text{ m} + 0,4 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} t^2 \end{cases}$$

Se considero $t = t_1$

$$\begin{cases} x(t_1) = -2,4 \text{ m} \\ y(t_1) = 3,8 \text{ m} \end{cases}$$

2) Per le componenti della velocità abbiamo
la legge oraria:

$$\begin{cases} v_x(t) = v_x(t_0) + a_x t \\ v_y(t) = v_y(t_0) + a_y t \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{cases} v_x(t_1) = 2,1 \frac{\text{m}}{\text{s}} - \frac{1}{2} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} t_1 = -4 \frac{\text{m}}{\text{s}} \\ v_y(t_1) = 0 + a_y t_1 = 4,02 \frac{\text{m}}{\text{s}} \end{cases}$$

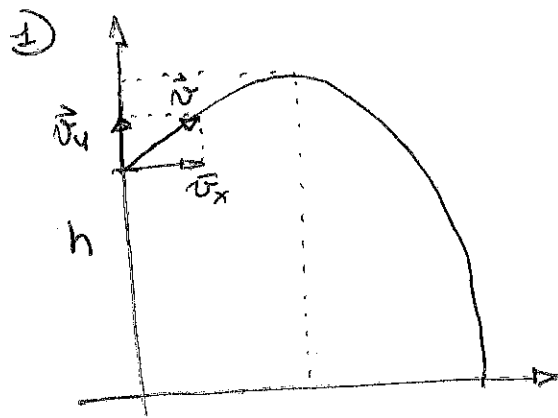
$$v(t_1) = \sqrt{v_x^2(t_1) + v_y^2(t_1)} = 4,12 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Moto parabolico:

Es 1:

Un punto viene gettato da una altezza $h = 2\text{ m}$
con velocità iniziale $\vec{v} = (3,2 \hat{i} + 2,4 \hat{j}) \frac{\text{m}}{\text{s}}$

- 1) altezza massima raggiunta
- 2) tempo di volo
- 3) distanza orizzontale del punto di lancio al punto di atterraggio
- 4) la velocità d'impatto



Scriviamo subito il sistema

$$\begin{cases} \vec{x}(t) = \vec{x}(t_0) + \vec{v}_x(t_0) \cdot t \\ \vec{y}(t) = \vec{y}(t_0) + \vec{v}_y(t_0) \cdot t - \frac{1}{2} g t^2 \\ e \\ \vec{v}_x(t) = \vec{v}_x(t_0) \\ \vec{v}_y(t) = \vec{v}_y(t_0) - g t \end{cases}$$

Voglio sapere l'altezza massima.

$$y_{\max} = y(t_1) = h + v_y(t_0) \cdot t_1 - \frac{1}{2} g t_1^2$$

Cosa mi manca? t_1 , quindi penso che il
momento in cui raggiunge l'altezza massima è
il momento in cui $\vec{v}_y = 0$

$$v_y(t_1) = 0 = v_y(t_0) - g t_1$$

Metto a sistema:

$$\begin{cases} y(t_1) = h + v_y(t_0) \cdot t_1 - \frac{1}{2} g t_1^2 \\ 0 = v_y(t_0) - g t_1 \end{cases} \rightarrow$$

$$\rightarrow \begin{cases} y(t_1) = h + \frac{v_y(t_0) v_y(t_0)}{g} - \frac{1}{2} g \frac{v_y(t_0) v_y(t_0)}{g^2} \\ t_1 = \frac{v_y(t_0)}{g} \end{cases}$$

$$\rightarrow y(t_1) = h + \frac{v_y^2(t_0)}{2g} = 2,3 \text{ m}$$

2) il tempo di volo coincide con l'istante t_2 in cui $y(t_2) = 0$

$$y(t_2) = 0 = h + v_y(t_0) \cdot t_2 - \frac{1}{2} g t_2^2$$

$$\rightarrow t_2 = \frac{v_y(t_0) + \sqrt{v_y^2(t_0) + 2gh}}{g}$$

la soluzione
positiva.

$$= \frac{24 \frac{\text{m}}{\text{s}} + \sqrt{(24)^2 + 2 \cdot 9,8 \cdot 2} \frac{\text{m}}{\text{s}}}{9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}$$

$$= 0,93 \text{ s}$$

3) La distanza orizzontale percorsa è un moto uniforme
che dura il tempo t_2 di volo.

$$\begin{aligned} X(t_2) &= v_x(t_0) \cdot t_2 \\ &= 3,2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot 0,93 \text{ s} \\ &= 3 \text{ m} \end{aligned}$$

4) La velocità d'impatto al tempo t_2 è la
somma dei vettori velocità lungo gli assi al
tempo t_2

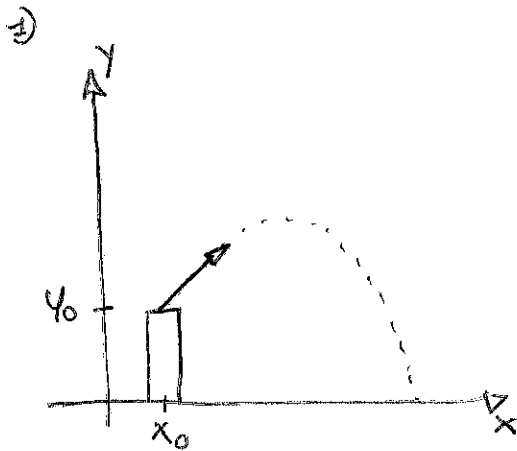
$$v(t_2) = |\vec{v}(t_2)| = \sqrt{v_x^2(t_2) + v_y^2(t_2)}$$

$$\begin{cases} v_x(t_2) = v_x(t_0) \\ v_y(t_2) = v_y(t_0) - g t_2 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} v_x(t_2) = 3,2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \\ v_y(t_2) = 2,4 \frac{\text{m}}{\text{s}} - (9,8 \cdot 0,93) \frac{\text{m}}{\text{s}} \\ \quad \quad \quad = -6,7 \frac{\text{m}}{\text{s}} \end{cases}$$

Quindi

$$\begin{aligned} v(t_2) &= \sqrt{(2,4)^2 + (-6,7)^2} \frac{\text{m}}{\text{s}} \\ &= 7,4 \frac{\text{m}}{\text{s}} \end{aligned}$$

Es 2: trovare l'equazione della traiettoria di un moto parabolico nel caso più generale possibile



usiamo il solito sistema

$$\begin{cases} x(t) = x(t_0) + v_x(t_0) \cdot t \\ y(t) = y(t_0) + v_y(t_0) \cdot t - \frac{1}{2} g t^2 \end{cases}$$

e

$$\begin{cases} v_x(t) = v_x(t_0) \\ v_y(t) = v_y(t_0) - g t \end{cases}$$

utilizziamo un formalismo più compatto.

$$\begin{cases} x(t_0) = x_0 \\ x(t) = x \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} v_x(t_0) = v_{0x} \\ v_x(t) = v_x \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} v_y(t_0) = v_{0y} \\ v_y(t) = v_y \end{cases}$$

$$\begin{cases} t = \frac{x - x_0}{v_{0x}} \\ y = y_0 + v_{0y} \frac{x - x_0}{v_{0x}} - \frac{1}{2} g \left[\frac{x - x_0}{v_{0x}} \right]^2 \end{cases}$$

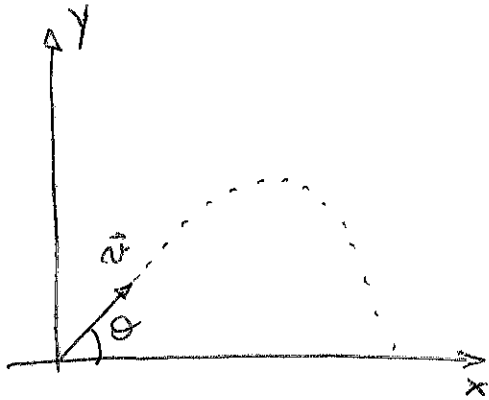
$$\rightarrow y = y_0 + \frac{v_{0y} x}{v_{0x}} - \frac{v_{0y} x_0}{v_{0x}} - \frac{1}{2} g \frac{x^2}{v_{0x}^2} - \frac{1}{2} g \frac{x_0^2}{v_{0x}^2} + g \frac{x x_0}{v_{0x}^2}$$

equazione generale della traiettoria

3) Semplificarla in caso di $y_0 = x_0 = 0$

$$y = \frac{v_{0y} x}{v_{0x}} - \frac{1}{2} \frac{x^2}{v_{0x}^2} g$$

3) trovare la traiettoria in funzione dell'angolo θ con il quale l'oggetto è lanciato rispetto al suolo.



$\vec{v}$ è il vettore velocità, possiamo scomporlo per ottenere θ .

$$|\vec{v}_x| = |\vec{v}_0| \cos \theta$$

$$|\vec{v}_y| = |\vec{v}_0| \sin \theta$$

Sostituiamo questi valori all'interno della traiettoria.

$$y = \frac{v_0 \sin \theta}{v_0 \cos \theta} x - \frac{1}{2} g \frac{x^2}{v_0^2 \cos^2 \theta}$$

$$= x \tan \theta - \frac{1}{2} g \frac{x^2}{v_0^2 \cos^2 \theta}$$

3) trovare l'espressione generica della gittata

la gittata è la distanza lungo x che l'oggetto percorre quando tocca terra alla fine del moto.

Quindi $y = 0$

$$0 = x \tan \theta - \frac{1}{2} g \frac{x^2}{v_0^2 \cos^2 \theta}$$

$$\rightarrow \tan \theta - \frac{1}{2} g \frac{x}{v_0^2 \cos^2 \theta} = 0$$

$$\rightarrow x = 2 \tan \theta \frac{v_0^2 \cos^2 \theta}{g}$$

$$= \frac{2 \sin \theta v_0^2 \cos^2 \theta}{g \cos \theta}$$

$$x = \frac{v_0^2 \sin(2\theta)}{g}$$

gittata

4) trovare la formula generale per calcolare la gittata massima raggiunta

la formula appena ricavata

$$X = \frac{V_0^2 \sin(2\theta)}{g}$$

è massima quando $\sin(2\theta) = 1$

Quando è massima?

Quando $\theta = 45^\circ$

... verificando

$$\sin 2\theta = 1$$

$$\begin{array}{l} | \\ -2 \end{array} 2\theta = \arcsin(1)$$

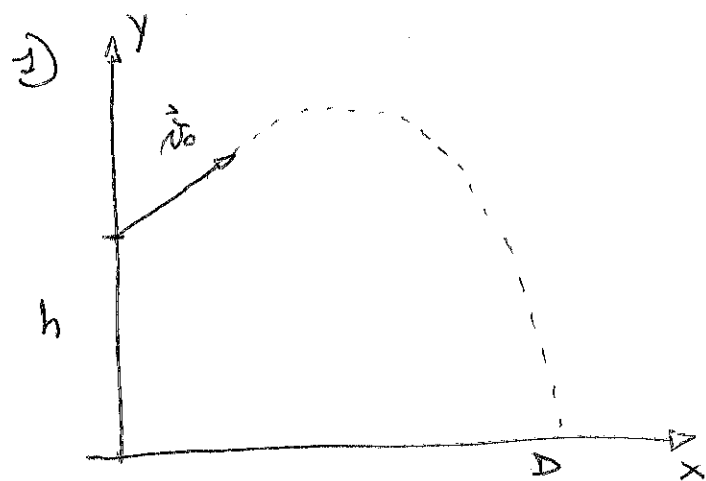
$$\begin{array}{l} | \\ - \end{array} \theta = \frac{\arcsin(1)}{2} = \frac{90^\circ}{2} = 45^\circ$$

Es 3:

Un cannone spara con una v_0 iniziale avente componenti $v_{0x} = \frac{4}{5}v_0$ e $v_{0y} = \frac{3}{5}v_0$

Il bersaglio si trova ad una distanza $D = 5800\text{ m}$ in una valle più bassa di $h = 150\text{ m}$

- 1) v_0 in modo che il cannone colpisca il bersaglio
- 2) l'istante in cui il bersaglio viene colpito
- 3) la velocità della palla quando colpisce il bersaglio.



$$\begin{cases} x' = v_{0x} t + x_0 \\ y = y_0 + v_{0y} t - \frac{1}{2} g t^2 \end{cases}$$
$$\rightarrow \begin{cases} D = \frac{4}{5} v_0 t \\ 0 = h + \frac{3}{5} v_0 t - \frac{1}{2} g t^2 \end{cases}$$

dalla prima

$$\begin{cases} t = \frac{5D}{4v_0} \\ h + \frac{3}{5} v_0 \frac{5D}{4v_0} - \frac{1}{2} g \left(\frac{5D}{4v_0} \right)^2 = 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow h + \frac{3}{4} D - \frac{25 D^2}{32 v_0^2} g = 0 \quad (2)$$

Appiamo v_0 quindi:

$$\frac{25 D^2}{32 v_0^2} g = h + \frac{3}{4} D$$

$$25 D^2 g = \left[h + \frac{3}{4} D \right] 32 v_0^2$$

$$\rightarrow v_0^2 = \frac{25 D^2 g}{\left(h + \frac{3}{4} D \right) 32}$$

$$v_0^2 = \frac{25}{32} \frac{D^2 g}{\frac{4h+3D}{4}}$$

$$= \frac{25}{32} \cdot \frac{4 D^2 g}{4h+3D}$$

$$= \frac{25}{8} \frac{D^2 g}{4h+3D}$$

$$v_0 = \frac{5D}{2} \sqrt{\frac{g}{8h+6D}} = 239 \frac{m}{s}$$

2) Sostituisco v_0 nella prima eq. del mio sistema

$$t_1 = \frac{5D}{4} \cdot \left(\frac{5D}{2} \sqrt{\frac{g}{8h+6D}} \right)^{-1}$$

$$= \sqrt{\frac{4h+3D}{2g}} = 30,3 \text{ s}$$

3) Per determinare la velocità finale ho bisogno del secondo sistema di equazioni quello per la velocità:

$$\begin{cases} v_x = \frac{4}{5} v_0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_y = \frac{3}{5} v_0 - gt \end{cases}$$

Quindi all'istante t_1

$$\begin{cases} v_x(t_1) = \frac{4}{5} v_0 \\ v_y(t_1) = \frac{3}{5} v_0 - \frac{5}{4} \frac{D}{v_0} g \end{cases}$$

Quindi

$$\begin{aligned} v(t_1) &= \sqrt{v_x^2(t_1) + v_y^2(t_1)} \\ &= \sqrt{\frac{16}{25} v_0^2 + \frac{9}{25} v_0^2 + \frac{25}{16} \frac{D^2}{v_0^2} g^2 - \frac{3}{2} D g} \\ &= \sqrt{v_0^2 + \frac{25}{16} \frac{D^2}{v_0^2} g^2 - \frac{3}{2} D g} \end{aligned}$$

Se ora riprendo ciò che abbiamo fatto al punto ①

$$h = \frac{25}{32} \frac{D^2}{v_0^2} g - \frac{3}{4} D$$

$$\rightarrow \frac{25}{16} \frac{D^2}{v_0^2} g^2 - \frac{3}{2} D g = 2gh$$

Quindi

$$\begin{aligned} v(t_1) &= \sqrt{v_0^2 + 2gh} \\ &= 245 \frac{m}{s} \end{aligned}$$

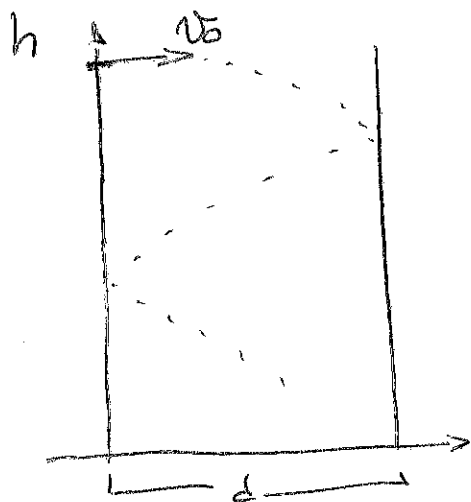
Es4:

Una pallina di gomma viene lanciata orizzontalmente con velocità $v_0 = 10 \frac{\text{m}}{\text{s}}$ dalla sommità di una parete alta $h = 5 \text{ m}$.

Di fronte alla parete alla distanza $d = 0,6 \text{ m}$ si trova un'altra parete identica alla prima considerando il caso ideale (una volta che rimbalza la pallina cambia solo verso)

1) il tempo t impiegato dalla pallina per arrivare al suolo e il numero di urti

2) in quale punto e con quale velocità, direzione e verso la pallina urta il pavimento



3) Considerando il caso ideale non c'è nessuna differenza nel tempo di caduta tra questo moto e un moto parabolico qualunque.

$$\begin{cases} x = x_0 + v_{0x} t_1 \\ y = y_0 + v_{0y} t_1 - \frac{1}{2} g t_1^2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_x = v_{0x} \\ v_y = v_{0y} - gt_1 \end{cases}$$

$$v_{0x} = 10 \frac{m}{s}$$

$$v_{0y} = 0 \frac{m}{s}$$

Quindi:

$$y = h - \frac{1}{2}gt_1^2$$

il moto lungo y è di caduta libera.

$$\rightarrow 0 = h - \frac{1}{2}gt_1^2$$

$$\rightarrow t_1 = \sqrt{\frac{2h}{g}} = 1 s$$

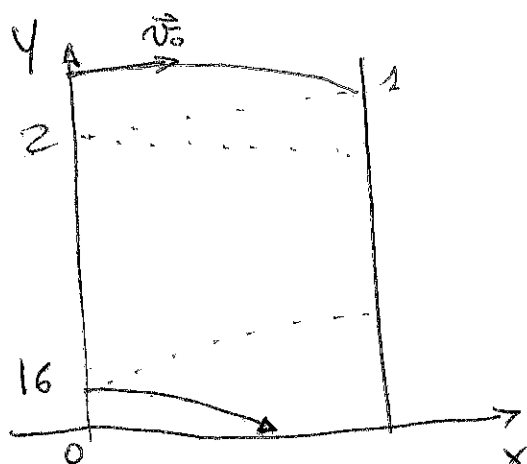
il numero di volti equivale al numero di volte che la pallina percorre la distanza d nel tempo t_1 considerando il moto solo lungo x .

$$x = v_{0x} t_1$$

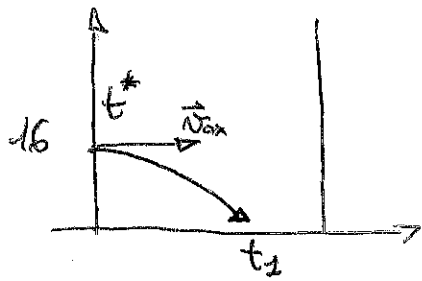
$$\rightarrow md = v_{0x} t_1$$

$$\rightarrow m = \frac{v_{0x} t_1}{d} = \frac{10 m}{0,6 m} = 16,66 \text{ volte}$$

Quindi rimbalza 16 volte e non riesce a fare il 17 rimbalzo



2) Per capire in quali punto e con che velocità arriva la pallina dobbiamo studiare il moto dal 16 rimbalzo in poi.



la componente della velocità lungo x non cambia mai. (sono vettori e se l'unica accelerazione è lungo y non cambia nulla su x che è ortogonale)

Devo solo trovare lo spazio $x(t)$ percorso tra t^* e t_1

$$X = v_{0x} (t_1 - t^*)$$

mi serve t^* che è il tempo in cui cade 16 rimbalzi

$$md = v_{0x} t^*$$

$$\rightarrow 16d = v_{0x} t^*$$

$$\rightarrow t^* = \frac{16d}{v_{0x}} = 0,96 \text{ s}$$

Quindi

$$X = v_{0x} (1\text{s} - 0,96\text{s})$$

$$= 10 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot 0,04\text{s}$$

$$= 0,4 \text{ m}$$

questa è la distanza dall'origine alla quale tocca terra

Quanto è la velocità finale

$$|\vec{v}| = \sqrt{v_x^2 + v_y^2}$$

facciamo un passo alla volta riprendiamo il sistema di eq. per le velocità

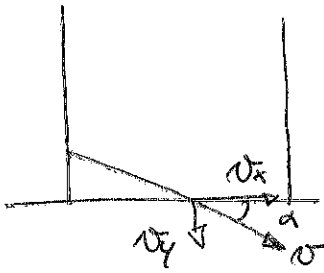
$$\left\{ \begin{array}{l} v_x = v_{0x} \\ v_y = v_{0y} - gt \end{array} \right. \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} v_x = 10 \frac{m}{s} \\ v_y = -gt_1 \\ \quad \quad \quad = -9,4 \frac{m}{s} \end{array} \right.$$

Quadi

$$|\vec{v}| = \sqrt{10^2 + (-9.4)^2} \quad \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$= 14 \quad \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

directione



$$v_y = v \sin \alpha$$
$$\rightarrow \alpha = \arcsin \frac{v_y}{v}$$
$$= -45^\circ \text{ rispetto al disegno.}$$