UNIVERSITÀ degli STUDI di FERRARA

SCUOLA DI SPECIALIZZAZIONE PER L'INSEGNAMENTO
SECONDARIO

IL PROBLEMA DELLA MISURA, INTEGRALE DEFINITO, PRIMITIVE E METODI DI INTEGRAZIONE

ELABORATO DI MATEMATICA

ANNO 2007/2008

RIEZZO VITTORIO

Prof. Fabiano Minni, L.C. "Ariosto", Ferrara

Prof. Davide Neri, L.S. "Sabin", Bologna

Prof. Luigi Tomasi, L.S. "Galilei", Adria

DESTINATARI

Secondo le vigenti direttive del Ministero della Pubblica Istruzione questo argomento può essere introdotto nel corso del quinto anno dei licei scientifici di ordinamento.

PROGRAMMA DI MATEMATICA liceo scientifico di ordinamento:

Si leggano gli avvertimenti e suggerimenti generali premessi al programma di matematica del ginnasio. Si tenga conto del particolare valore che deve avere l'insegnamento della matematica nel Liceo Scientifico.

V anno:

Calcolare il valore dell'integrale di funzioni assegnate. Ricordando le primitive di alcune funzioni elementari e ricavare le primitive di funzioni più complesse.

Orario:

MATERIA	Liceo scientifico				
	I	II	III	IV	V
Lingua e lettere italiane	4	4	4	3	4
Lingua e lettere latine	4	5	4	4	3
Lingua e letteratura straniera	3	4	3	3	4
Storia	3	2	2	2	3
Geografia	2	-	-	-	-
Filosofia	-	-	2	3	3
Scienze naturali, chimica e geografia	-	2	3	3	2
Fisica	-	-	2	3	3

Matematica	5	4	3	3	3
Disegno	1	3	2	2	2
Religione	1	1	1	1	1
Educazione fisica	2	2	2	2	2
Totali	25	27	28	29	30

TEMI P.N.I. (Piano Nazionale per l'Informatica)

Nelle sottosezioni 7e, 7f del programma (che nella sezione 7 tratta di analisi infinitesimale), si invita ad affrontare

7e il problema della misura: lunghezza, area, volume ed integrale definito

7f funzione primitiva ed integrale indefinito. Teorema fondamentale del calcolo integrale, integrazione per parti e per sostituzione.

Questi temi possono essere affrontati nel quinto anno di scuola.

“Il problema della misura sarà affrontato con un approccio molto generale, a partire dalle conoscenze già acquisite dallo studente nel corso dei suoi studi precedenti.”¹

Prerequisiti:

È necessario possedere i seguenti requisiti

- Calcolo algebrico
- Equiscomponibilità tra poligoni
- Trasformazioni geometriche, concetto di simmetria
- concetto di successione
- funzioni continue
- grafico di una funzione
- Limiti

¹ Tratto dal testo originale.

- Derivata di una funzione
- area e volume

Obiettivi generali:

- Acquisire le conoscenze, competenze e capacità previste dall'U.D.
- Affinare le capacità logiche
- procedimenti di astrazione e di formalizzazione dei concetti
- ragionare induttivamente e deduttivamente
- Conoscere e comprendere la nozione di integrale definito acquisendo terminologia e simbologia specifica
- Conoscere e comprendere il teorema fondamentale del calcolo integrale
- Acquisire abilità di calcolo nelle operazioni sugli integrali
- Conoscere e sapere applicare tecniche per il calcolo degli integrali
- Utilizzo almeno parziale dei software presentati (foglio di calcolo, software di matematica)

Obiettivi trasversali:

- Sviluppare attitudine alla comunicazione e ai rapporti interpersonali favorendo lo scambio di opinioni tra docente e allievo e tra gli allievi.
- Proseguire ed ampliare il processo di preparazione scientifica e culturale degli studenti
- Contribuire a sviluppare lo spirito critico e l'attitudine a riesaminare criticamente ed a sistemare logicamente le conoscenze acquisite.
- Contribuire a sviluppare capacità logiche ed argomentative
- Acquisire abilità di studio.
- Comunicare in modo efficace

Obiettivi specifici:**Conoscenze:**

- Conoscere come e perché si arriva alla necessità di studiare i limiti e gli integrali
- Conoscere un metodo generale per determinare l'area di una superficie piana qualunque. Area del trapezoide.
- Conoscere il concetto di integrale definito
- Conoscere le proprietà dell'integrale definito
- Conoscere il teorema della media
- Conoscere i principali integrali notevoli
- Conoscere il concetto di funzione primitiva
- Conoscere il concetto di funzione integrale
- Conoscere il teorema fondamentale del calcolo integrale

Competenze:

- Saper calcolare l'area del trapezoide
- Saper definire l'integrale definito
- Saper enunciare le proprietà dell'integrale definito
- Saper enunciare il teorema della media
- Saper definire il concetto di funzione primitiva
- Saper definire il concetto di funzione integrale
- Saper enunciare e dimostrare il teorema fondamentale del calcolo integrale

Capacità:

- Saper determinare la lunghezza di una curva di equazione $y = f(x)$
- Saper calcolare l'area di una superficie di rotazione, il volume e il baricentro di una figura di rotazione
- Saper applicare il concetto di integrale definito in altre discipline

- Saper estendere la definizione di integrale definito al caso in cui la funzione non sia continua in qualche punto dell'intervallo d'integrazione (o in un estremo, o in un punto interno)
- Saper applicare il calcolo integrale per la risoluzione di problemi riguardanti la fisica
- Saper riconoscere quali sono le applicazioni di tali concetti alla fisica

Contenuti:

- Necessità storica dell'integrale
- Determinazione dell'area di un trapezoide
- L'integrale definito e le sue proprietà
- La funzione integrale e il teorema di Torricelli - Barrow
- La formula per il calcolo dell'integrale definito
- Il calcolo delle aree
- Il calcolo del volume di un solido di rotazione e il suo baricentro
- Il calcolo della lunghezza dell'arco di una linea piana
- Il calcolo dell'area di una superficie di rotazione

Strumenti utilizzati:

- Libro di testo
- Dispense
- Lavagna
- Software didattico (Excel®, Cabri®, Z.U.L./C.A.R)

Tempi dell'intervento didattico

Previste 18-20 ore.

Metodologia:

Lo svolgimento dell'attività didattica avverrà attraverso lezioni dialogate e interattive, con auspicabili osservazioni, domande flash poste ai singoli alunni. È fondamentale che ogni qual volta si presenti la necessità di richiamare concetti che sono stati già spiegati, vengano richiesti agli alunni. Non dare mai per scontato ciò che si è spiegato le volte precedenti. L'approccio grafico, che tra l'altro in questo caso è usato costantemente, risulta di grande aiuto. L'uso di software è auspicabile per la sua grande capacità di interattività ed immediatezza.

Verifica e valutazione:

La fase di *verifica* e *valutazione* è parte integrante del processo educativo e permette di monitorare sia il raggiungimento degli obiettivi prefissati, sia l'efficacia della strategia didattica attuata.

Le modalità principali di verifica sono:

- osservazione "dialogica" (domande e risposte dal banco);
- osservazione del lavoro fatto in classe o a casa (esame dei quaderni, "giro " tra i banchi);
- verifiche al calcolatore (di conoscenza, padronanza dello strumento e del software matematico utilizzato);
- Verifiche scritte

Il test di verifica formativa che verrà svolto durante il percorso didattico, consiste in diversi quesiti volti ad accertare da parte dell'alunno le conoscenze di base.

Attraverso la verifica sommativa inoltre, si vuole rilevare se gli studenti hanno acquisito e memorizzato i concetti e li sappiano esprimere correttamente.

Gli esercizi proposti durante la verifica, infatti, riguarderanno il complesso degli argomenti trattati e saranno volti a constatare l'efficacia dell'intervento didattico e del percorso proposto.

Affinché l'attività didattica risulti efficace e completa, si prevede di svolgere eventuali attività di recupero o esercizi riepilogativi.

Per individuare gli argomenti che necessitano di recupero, sia a livello collettivo che a livello individuale, ci si avvarrà della verifica formativa, delle prove orali e delle attività di collaborazione insegnante-allievo.

Attività di recupero:

- Recupero da effettuare in classe durante le ore curricolari, attraverso la ripresa dei concetti non ben compresi e lo svolgimento di esercizi riguardanti tali argomenti
- Assegnazione a singolo studente di esercizi mirati.

CONTENUTI

Nota storica:

Una introduzione storica è spesso il miglior modo di cominciare a spiegare qualcosa di cui gli alunni non hanno alcuna idea, questo perché si fa comprendere come le conquiste intellettuali e scientifiche spesso vengano necessariamente ricercate e solo dopo comprese. Sappiamo che già in tempi antichissimi si è cercato un metodo per calcolare con precisione sempre maggiore la lunghezza delle cose, le distanze dei luoghi e le estensioni degli oggetti (aree di oggetti, campi agricoli, pianure). I primi studi rudimentali risalgono a tempi assai remoti, egizi e greci si posero il problema di misurare l'estensione dei campi o delle costruzioni che non avessero forme regolari come quadrati, triangoli, trapezi, etc.

Tra i matematici famosi che si sono occupati del problema del calcolo delle aree vi è Eudosso da Cnido (408?-355? a.C.), allievo di Platone.

Anche il famoso problema della quadratura del cerchio² in qualche maniera si può ricondurre al problema di voler calcolare l'estensione del cerchio, quindi la sua area o superficie conoscendo uno dei suoi parametri caratterizzanti ossia il raggio o il diametro. Infatti il calcolo integrale può spesso essere accostato al calcolo delle aree di figure anche complesse, anche se in modo rigoroso vedremo che si devono fare opportune considerazioni.

Metodo di esaustione di Eudosso da Cnido e Archimede:

Il problema fu affrontato in modo organico e rigoroso da *Archimede* (287-212a.C.), attraverso il metodo di esaustione, che consisteva nel "racchiudere" l'area del cerchio tra due successioni: quella delle aree dei poligoni regolari inscritti e quella delle aree dei poligoni regolari circoscritti al cerchio.

² Il problema risale all'invenzione della geometria, e ha tenuto occupati i matematici per secoli. Fu solo nel 1882 che l'impossibilità venne provata rigorosamente, anche se i geometri dell'antichità avevano afferrato molto bene, sia intuitivamente che in pratica, la sua intrattabilità. Si deve notare che è solo la limitazione ad usare una riga (non graduata) e un compasso che rende il problema difficile. Se si possono usare altri semplici strumenti, come ad esempio qualcosa che può disegnare una spirale archimedeana, allora non è così difficile disegnare un quadrato ed un cerchio di area uguale. Una soluzione richiede la costruzione del numero $\sqrt{\pi}$, e l'impossibilità di ciò deriva dal fatto che π è un numero trascendente, ovvero non-algebrico, e quindi non-costruibile. La trascendenza di π venne dimostrata da Ferdinand von Lindemann nel 1882. Risolvere il problema della quadratura del cerchio, significa aver trovato anche un valore algebrico di π - il che è impossibile. Ciò non implica che sia impossibile costruire un quadrato con un'area molto vicina a quella del cerchio dato.

Partendo dal triangolo equilatero, e raddoppiando via via il numero dei lati, spinse i propri calcoli sino a poligoni regolari, inscritti e circoscritti, di 96 lati, e trovò che l'area del cerchio di raggio r era compresa tra: $\left(3 + \frac{10}{71}\right)r^2$ e $\left(3 + \frac{10}{70}\right)r^2$ e in effetti si osserva che il risultato non è troppo diverso da quello che calcoleremmo oggi utilizzando il valore del π approssimato ($\pi \approx 3,14$). In realtà Archimede non riuscì a trovare esattamente l'area del cerchio, egli pensava che, aumentando sempre più il numero dei lati del poligono regolare inscritto, si potesse *esaurire* (esaustione) il cerchio, e che fosse sempre possibile trovare due poligoni regolari, l'uno circoscritto e l'altro inscritto, tali che la differenza tra le loro aree fosse minore di una quantità prefissata, comunque piccola. Quello che Archimede non poteva neanche immaginare e che il numero che stava cercando non può essere determinato con infinita accuratezza³.

Soltanto nell'Ottocento, con la costruzione dell'insieme dei numeri reali e con l'introduzione dell'assioma della continuità, è stato possibile definire meglio il problema della quadratura del cerchio, ma Archimede rimane il grande matematico siracusano che pose le basi per avvicinarsi il più possibile a tale obiettivo.

Il problema della misura delle aree ha attraversato praticamente tutti i secoli e quasi tutti i matematici che li hanno vissuti, ma la matematica e quindi anche il calcolo della misura e degli integrali ha vissuto il massimo impulso tra il XVII e il XIV secolo. Infatti in quel

³ Il numero che Archimede cercava l'irrazionale π detto anche numero trascendente (indicato con la lettera greca per la prima volta dal matematico Willim Jones e divenuto poi di uso comune con Eulero nel XVII secolo) attualmente è stato possibile, grazie all'ausilio di potenti calcolatori approssimarlo fino alla centomillesima cifra.

periodo grandi matematici si interessarono (necessariamente) allo studio del calcolo infinitesimale o differenziale, portando la raffinatezza matematica a livelli mai conosciuti prima. Il calcolo degli integrali si evolse di conseguenza⁴.

Problema della misura:

Come abbiamo appena detto il calcolo integrale si sviluppa dalla necessità di trovare un metodo generale ed accurato per calcolare le aree di superfici piane (e successivamente anche di superfici di solidi). Sappiamo calcolare grazie alle note formule generali, la superficie di figure regolari anche complicate, ma è possibile con semplici accorgimenti calcolare l'area di poligoni irregolari che possano essere scomposti in triangoli o rettangoli etc. Vediamo adesso come e se è possibile con l'aiuto della geometria di base calcolare l'area di figure mistilinee o curvilinee⁵. È possibile calcolare l'area di un cerchio o di un'ellisse, ma spesso in matematica ci si trova a dover calcolare l'area di figure con curve più complicate. Vediamo adesso con un esempio come si può ragionare per arrivare ad un risultato soddisfacente nel calcolo di figure irregolari racchiuse da una curva.

Vedi appendice 1

Se applichiamo lo stesso ragionamento fatto per la determinazione dell'area di una figura piana, a delle funzioni ci accorgeremo che il procedimento è analogo.

Dallo studio di funzione siamo in grado di calcolare l'andamento qualitativo di una curva, i limiti e i punti notevoli della stessa, sappiamo inoltre calcolare la derivata in questi punti e grazie alla derivata prima e seconda, di determinare in quali intervalli la funzione è crescente o decrescente e quando la concavità è rivolta verso l'alto o verso il basso. Adesso consideriamo il problema di dover determinare l'area delimitata da una curva, dall'asse delle ascisse e lateralmente da un intervallo chiuso. In figura vediamo una curva (ovvero una funzione limitata) che è delimitata da due valori in $x=a$ e $x=b$ e dall'asse delle ascisse.

⁴ Ricordiamo matematici come Cauchy, Lagrange, Leibniz ed Eulero.

⁵ Ricordiamo che con il termine figura mistilinea si intende una figura piana chiusa composta da segmenti e curve.

(Figura 1)

Ci chiediamo quanto valga l'area racchiusa dalla curva.

Il problema come, risulta chiaro è simile a quello proposto nell'appendice ma in questo caso ci troviamo a calcolare un'area che è delimitata da una funzione di cui conosciamo l'andamento, sia qualitativo che quantitativo. Storicamente sappiamo che questo problema è stato risolto da Cauchy che propose una risoluzione con l'ausilio di rettangoli di spessore infinitesimo. Ossia si divide l'area sottesa alla curva in tanti rettangoli di spessore uguale sempre più piccolo e con una altezza tale da essere "tangente" alla curva (o in eccesso o in difetto). Vediamo graficamente cosa significa.

(Figura 2)

Rettangoli “tangenti” per difetto: significa che i rettangoli che scegliamo di spessore piccolo a piacere sono sempre tutti al disotto della curva.

Rettangoli “tangenti” per eccesso: significa che i rettangoli che scegliamo di spessore piccolo a piacere contengono la curva.

Usando le formule già viste nell’appendice 1, possiamo calcolare l’area dei rettangoli nei due casi, dove questa volta m_1 e m_2 sono le altezze relative dei rettangoli.

$$s_2 = \frac{b-a}{2} \cdot m_1 + \frac{b-a}{2} \cdot m_2 = \frac{b-a}{2} \cdot (m_1 + m_2)$$

$$S_2 = \frac{b-a}{2} \cdot M_1 + \frac{b-a}{2} \cdot M_2 = \frac{b-a}{2} \cdot (M_1 + M_2)$$

E’ facile convincersi che l’area del trapezoide è certamente compresa tra l’are s_2 e S_2 .

L’idea che sta alla base del calcolo integrale, ossia del calcolo delle aree dei trapezoidi è proprio questa, calcolare la somma delle aree dei rettangoli facendo tendere la misura del loro spessore a zero. ⁶

Nelle figure si sono diminuiti gli spessori dei rettangoli in

⁶Si definisce trapezoide la figura delimitata dalla curva di funzione $f(x)$ l’asse delle ascisse e i valori dell’intervallo.

modo tale da calcolarne la somma delle aree con un errore minore. Questo è stato fatto sia per eccesso che per difetto.

Con riferimento alle equazioni precedenti, abbiamo aumentato il numero n di rettangoli.

(Figura 3,4)

Nota: Usiamo una Macro tratta dal software *Z.u.L 7.2*⁷ per osservare cosa significa diminuire lo spessore dei rettangoli o in modo del tutto equivalente aumentare il numero dei rettangoli nell'intervallo considerato.

La formula che abbiamo utilizzato altro non è che una successione. Le successioni sono una minorante e una maggiorante. Infatti una certamente ha un valore che è minore della somma del trapezoide (*minorante*) e l'altra ha un valore maggiore (*maggiorante*). La cosa che ci aspettiamo è che le due somme convergano ad un valore unico col tendere di $n \rightarrow \infty$ dove n è al denominatore ed indica in numero di rettangoli nell'intervallo .

A questo punto possiamo introdurre un teorema che formalizza quanto appena detto.

Teorema:

Le successioni minorante $\{s_i\}$ e maggiorante $\{S_i\}$ sono convergenti e convergono entrambe allo stesso limite:

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} s_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} S_n$$

Ovviamente, come abbiamo detto, il valore a cui tendono le due successioni è uguale all'area del trapezoide.

Adesso possiamo introdurre una nuova simbologia. Il limite della somma dei rettangoli di spessore infinitesimo viene comunemente indicata con la seguente notazione⁸.

⁷ Per maggiori informazioni vedi Capitolo sui software didattici e in bibliografia.

$$\int_a^b f(x) dx$$

La a e la b che si trovano all'estremità del simbolo di integrale sono detti estremi di integrazione e stanno a significare l'intervallo in cui l'integrale viene calcolato. $f(x)$ è detto argomento dell'integrale e il dx è detta variabile di integrazione.

Qui vediamo che corrispondenza c'è tra le formule viste prima e quella che abbiamo appena introdotto.

$$S = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n = \lim_{n \rightarrow \infty} S_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_i m_i \frac{b-a}{n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_i M_i \frac{b-a}{n}$$

$$\int_a^b f(x) dx$$

Alcune Proprietà e accorgimenti:

Abbiamo considerato fino a questo momento una funzione limitata in un intervallo $[a; b]$ e che in ogni punto di questo intervallo è definita positiva. Questo vuol dire che la funzione si trova nel I° o IV° quadrante. Ma sappiamo bene che le funzioni possono essere anche negative o che comunque la stessa funzione che abbiamo considerato nei nostri esempi possa essere positiva in quell'intervallo e magari assumere valori negativi in un intervallo più esteso. Sappiamo inoltre che alcune funzioni comunissime e molto usate in analisi, come le funzioni goniometriche o alcune funzioni periodiche assumono valori sia positivi che negativi con cadenza periodica. Quando calcoliamo l'integrale⁹ (quindi l'area)

⁸ Questa notazione fu introdotta per la prima volta da **Gottfried Wilhelm von Leibniz** (Lipsia, 1° luglio 1646 – Hannover, 14 novembre 1716) nel 1684 nel suo scritto di maggiore rilevanza matematica, Nova Methodus. Il simbolo ha una forma di S deformata, che sta proprio a significare Somma. Si legge integrale da a a b di $f(x)$ in dx (deics)

⁹ Vedremo più avanti che quando si calcola numericamente l'integrale si intende l'integrale definito.

compresa tra la curva e l'asse delle ascisse, in un intervallo esteso all'intero periodo di oscillazione della funzione, in realtà calcoleremo un'area positiva e un'area negativa e se le aree calcolate sono numericamente (in valore assoluto) uguali otterremo un valore dell'integrale nullo.

Vediamo questo esempio e cerchiamo di capirne lo scopo.

(Figura 4)

Consideriamo la funzione $\sin(x)$, questa funzione è periodica e se calcoliamo l'integrale tra $[-\pi; \pi]$ l'integrale sarà

$$\int_{-\pi}^{\pi} \sin(\theta) d\theta = 0$$

quindi bisogna considerare casi in cui la funzione è periodica, in tal caso se si vuole conoscere l'area complessiva sottesa dalla funzione bisogna considerare il valore assoluto per ogni intervallo, ad esempio tra $[-\pi; 0]$ e $[0; \pi]$.

Regole di integrazione:

Nel XVIII secolo lo studio dei metodi di integrazione arrivò a delle raffinatezze e precisione che prima di allora erano lasciate all'empirismo matematico. Si comprese ben presto una cosa assai importante, cioè che l'integrazione e la derivazione erano dei "processi" l'uno inverso dell'altro. Si capì che quando si integra una funzione si ottiene la così detta primitiva e se si deriva la primitiva¹⁰ si ottiene l'integrale.

In analisi possiamo distinguere gli integrali in due tipologie: integrali indefiniti e integrali definiti o limitati.

È chiaro che l'integrale indefinito è un integrale che non ha estremi di integrazione cioè una volta calcolato ("*estratto dall'integrale*") restituisce una funzione che è detta appunto primitiva, mentre l'integrale definito è detto tale proprio perché è definito o delimitato da un intervallo noto, definito dagli estremi di integrazione.. Si usa dire che quando si calcola un integrale indefinito si sta cercando la primitiva della funzione, questa primitiva è individuata simbolicamente con $F(x)$. Quindi quando si calcola un integrale senza estremi di integrazione si ottiene la primitiva della funzione $f(x)$ che si trova sotto il simbolo di integrazione, quando invece calcoliamo un integrale definito (quindi che possiede estremi di integrazione) ne calcoliamo un valore numerico e questo valore come detto è proprio l'area sottesa alla curva in quell'intervallo¹¹. Le tecniche di "*estrazione*" dell'integrale o di calcolo sono identiche nell'uno e nell'altro caso solo che nel primo (integrale indefinito) otteniamo una funzione, detta primitiva e nel secondo caso (integrale definito) utilizziamo la primitiva stessa per il calcolo numerico dell'integrale.

Definizione di primitiva:

Si dice che la funzione $F(x)$ è una primitiva della funzione $f(x)$, nell'intervallo $[a;b]$, se $F(x)$ è derivabile in ogni punto di questo intervallo e ivi risulta che

$$F'(x)=f(x)$$

¹⁰ Più avanti si dà una definizione di primitiva di una funzione.

¹¹ Bisogna notare una cosa importante. Come abbiamo detto quando si calcola la primitiva di una funzione si ottiene un'altra funzione, ed anch'essa sarà graficabile come una qualsiasi altra funzione. Ci sono alcune eccezioni che però esulano dai nostri interessi.

Aggiungiamo che : la totalità delle primitive di una funzione data $f(x)$ è detto integrale indefinito della funzione $f(x)$ il quale si indica come visto con la notazione seguente

$$\int f(x)dx$$

Integrali notevoli o immediati:

Di seguito riportiamo i così detti integrali notevoli e dopo vedremo delle regole che ci aiutano quando ci sono funzioni composte o casi più complicati.

Gli integrali notevoli possiamo vederli come delle regole immediate per determinare la primitiva nel caso di funzioni di uso comune.

Integrali notevoli			
1.	$\int x^n dx = \frac{1}{n+1} \cdot x^{n+1} + k$	2.	$\int [f(x)]^n \cdot f'(x) dx = \frac{1}{n+1} \cdot [f(x)]^{n+1} + k$
3.	$\int \frac{1}{2 \cdot \sqrt{x}} dx = \sqrt{x} + k$	4.	$\int \frac{f'(x)}{2 \cdot \sqrt{f(x)}} dx = \sqrt{f(x)} + k$
5.	$\int \frac{1}{x} dx = \ln x + k$	6.	$\int \frac{1}{f(x)} \cdot f'(x) dx = \ln f(x) + k$
7.	$\int \sin(x) dx = -\cos(x) + k$	8.	$\int \sin[f(x)] \cdot f'(x) dx = -\cos[f(x)] + k$
9.	$\int \cos(x) dx = \sin(x) + k$	10.	$\int \cos[f(x)] \cdot f'(x) dx = \sin[f(x)] + k$
11.	$\int \frac{1}{\cos^2(x)} dx = \tan(x) + k$	12.	$\int \frac{1}{\cos^2[f(x)]} \cdot f'(x) dx = \tan[f(x)] + k$
13.	$\int \frac{1}{\sin^2(x)} dx = -\frac{1}{\tan(x)} + k$	14.	$\int \frac{1}{\sin^2[f(x)]} \cdot f'(x) dx = -\frac{1}{\tan[f(x)]} + k$
15.	$\int a^x dx = \frac{1}{\ln a} \cdot a^x + k = \frac{a^x}{\ln a} + k$	16.	$\int a^{f(x)} \cdot f'(x) dx = \frac{1}{\ln a} \cdot a^{f(x)} + k = \frac{a^{f(x)}}{\ln a} + k$
17.	$\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = \begin{cases} \arcsin(x) + k \\ -\arccos(x) + k \end{cases}$	18.	$\int \frac{1}{\sqrt{1-[f(x)]^2}} \cdot f'(x) dx = \begin{cases} \arcsin[f(x)] + k \\ -\arccos[f(x)] + k \end{cases}$

19.	$\int \frac{1}{1+x^2} dx = \begin{cases} \arctan(x) + k \\ -\frac{1}{\arctan(x)} + k \end{cases}$	20.	$\int \frac{1}{1+[f(x)]^2} \cdot f'(x) dx = \begin{cases} \arctan[f(x)] + k \\ -\frac{1}{\arctan[f(x)]} + k \end{cases}$
21.	$\int \frac{1}{\sqrt{a^2-x^2}} dx = \arcsin \frac{x}{ a } + k$	22.	$\int \frac{1}{\sqrt{a^2-[f(x)]^2}} \cdot f'(x) dx = \arcsin \frac{f(x)}{ a } + k$
23.	$\int \frac{1}{a^2+x^2} dx = \begin{cases} \frac{\arctan\left(\frac{x}{a}\right)}{a} + k, a \neq 0 \\ -\frac{1}{a \cdot \arctan\left(\frac{x}{a}\right)} + k, a \neq 0 \end{cases}$	24.	$\int \frac{1}{a^2+[f(x)]^2} \cdot f'(x) dx = \begin{cases} \frac{\arctan\left[\frac{f(x)}{a}\right]}{a} + k \\ -\frac{1}{a \cdot \arctan\left[\frac{f(x)}{a}\right]} + k \end{cases}$

(Tabella 1)

Diamo adesso una serie di regole o metodi generali per calcolare le primitive che servono per ricondurre funzioni complicate in funzioni note o di cui si conoscono gli integrali notevoli.

Metodo di integrazione per scomposizione:

Questo metodo consiste sostanzialmente nello scomporre la funzione data in una somma di funzioni distinte (somma algebrica di funzioni) in modo tale da ricondurla ad una forma più semplice o se possibile ad una delle forme viste nella tabella precedente (integrali immediati).

Esempio

$$\int \frac{1}{\sin^2(x) + \cos^2(x)} dx = \int \frac{\sin^2(x) + \cos^2(x)}{\sin^2(x)\cos^2(x)} dx = \int \frac{1}{\cos^2 x} dx + \int \frac{1}{\sin^2 x} dx$$

In questo modo si deve procedere ogni qual volta si ha di fronte una funzione che può essere scomposta in termini più semplici.

Metodo di integrazione per parti:

Il metodo seguente è spesso utilizzato quando il primo non porta a facili risoluzioni, infatti spesso le funzioni complicate non riescono a essere portate ad una forma nota, ecco perché operando con questo metodo si possono risolvere molti integrali.

Siano $f(x)$ e $g(x)$ due funzioni continue e dotate entrambe di derivata continua e siano $f'(x)$ e $g'(x)$ le loro derivate

se la funzione integranda si presenta come segue

$$\int f(x)g'(x)$$

Allora possiamo "spezzare" l'integrale in questo modo

$$\int f(x)g'(x)dx = f(x)g(x) - \int g(x)f'(x)dx$$

Esempio

$$\int x^2 e^x dx$$

Poniamo $f(x)=x^2$ e $g(x)=e^x$ quindi possiamo scrivere per quanto detto prima

$$x^2 e^x - 2 \int e^x x dx = e^x x^2 - 2x e^x + 2e^x = e^x (x^2 - 2x + 2)$$

Come si vede la risoluzione è stata semplice, basta fare le opportune considerazioni.

Calcolo dell'integrale definito:

Ora ci poniamo il problema di calcolare numericamente l'integrale definito una volta determinata la sua primitiva.

Una volta calcolata la funzione primitiva è facile calcolare il valore numerico dell'integrale, infatti in generale si ha

$$\int_a^b f(t)dt = [F(x)]_a^b$$

Alla primitiva si sostituiscono alla variabile di integrazione ordinatamente gli estremi di integrazione prima b e poi a .

$$\int_a^b f(t)dt = [F(x)]_a^b = F(b) - F(a)$$

Bisogna fare bene attenzione al fatto che l'integrale definito è un valore numerico e che quindi non ha nulla a che fare con la variabile di integrazione, cioè una volta calcolata la primitiva della funzione integranda si sostituiscono i valori esterni dell'intervallo e se ne fa la differenza, Da questo momento in poi il valore trovato è solo un numero che indica l'area del trapezoide o il valore della funzione integrata nel punto di ascissa data.

Facciamo degli esempi per verificare la bontà del metodo e per convincerci che stiamo calcolando delle aree. Partiamo da un esempio assai semplice e forse banale.

Esempio

$$\int_0^3 2x dx = \frac{1}{n+1} 2x^{n+1} = \left[\frac{1}{2} 2x^2 \right]_0^3 = 9 - 0 = 9$$

Proviamo a calcolarlo geometricamente

Calcolare l'area del triangolo delimitato dalla retta di equazione $f(x)=2x$, dalle assi delle ascisse nell'intervallo $[0;3]$ è cosa semplice infatti basta moltiplicare la base (ascissa x) per l'altezza (ordinata y) e dividere per 2. Il risultato è proprio 9.

Esempio

$$\int_0^3 (x^3 + 1) dx$$

Per calcolare l'integrale, dobbiamo individuare la primitiva $F(x)$ della funzione

$$f(x) = x^3 + 1.$$

$$\int (x^3 + 1) dx = \frac{1}{4} x^4 + x$$

Determiniamo quindi i valori di $F(x)$ nei punti 3 e 0 e calcoliamo la loro differenza in questo modo:

$$\int_0^3 (x^3 + 1) dx = \left[\frac{1}{4} x^4 + x \right]_0^3 = \left(\frac{81}{4} + 3 \right) - 0 = \frac{93}{4}$$

La funzione $f(x) = x^3 + 1$ cubica di equazione x^3 traslata di una unità e anche in questo caso abbiamo calcolato l'area sottesa alla curva nell'intervallo richiesto.

Esempio

$$\int_0^1 \frac{1}{x^2 - 2x - 3} dx$$

Calcoliamo la primitiva di $f(x)$, che è una funzione razionale fratta

$$\int \frac{1}{x^2 - 2x - 3} dx = \int \left(\frac{A}{x-3} + \frac{B}{x+1} \right) dx = \frac{1}{4} \int \left(\frac{1}{x-3} - \frac{1}{x+1} \right) dx = \frac{1}{4} (\ln|x-3| - \ln|x+1|)$$

$$\int_0^1 \frac{1}{x^2 - 2x - 3} dx = \left[\frac{1}{4} (\ln|x-3| - \ln|x+1|) \right]_0^1 = \frac{1}{4} (\ln 2 - \ln 2) - \frac{1}{4} (\ln 3 - \ln 1) = -\frac{1}{4} \ln 3$$

Come vediamo se la funzione non presenta complessità non è difficile applicare le regole immediate per il calcolo della primitiva e il calcolo seguente è ancora più semplice.

Esempio

Determiniamo l'area della regione di piano compresa fra la curva di equazione $y = \sin x$ e l'asse x nell'intervallo $[-\pi, \pi]$.

La funzione $y = \sin x$ è negativa (o nulla) nell'intervallo $[-\pi, 0]$ e positiva (o nulla) nell'intervallo $[0, \pi]$.

(Figura 5)

Per calcolare l'area richiesta dobbiamo

allora procedere sommando l'integrale fra 0 e π con l'opposto di quello fra $-\pi$ e 0, oppure, tenendo presente che le due aree sono uguali (ricorda che la funzione è simmetrica rispetto all'origine), calcolare uno solo dei due integrali e moltiplicarlo per 2. Procediamo nel secondo modo:

$$S = 2 \int_0^{\pi} \sin x dx = 2[-\cos x]_0^{\pi} = 2(1+1) = 4$$

Spesso accade di dover considerare (nello stesso grafico) più funzioni, le quali si "scavalcano" vicenda. In tal caso sarà necessario apportare alcuni accorgimenti per determinare l'area compresa tra due o più curve. Basti pensare che quando negli esempi precedenti abbiamo calcolato l'area abbiamo considerato la porzione di piano delimitata dalla funzione e dall'asse delle ascisse. Ma anche l'asse delle ascisse è una funzione, in particolare una funzione costante definita dall'equazione $f(x)=0$.

Esempio

Consideriamo due funzioni $f(x)$ e $g(x)$ definite in un intervallo $[a,b]$ e supponiamo dapprima che esse abbiano in questo intervallo le seguenti caratteristiche:

- siano continue
- siano entrambe positive
- sia $f(x) \geq g(x)$.

(Figura 6)

L'area da esse racchiusa nell'intervallo $[a,b]$ è la differenza fra l'area del trapezoide individuato dalla funzione f e l'area del trapezoide individuato dalla funzione g ; si ha perciò che

$$S = \int_a^b f(x)dx - \int_a^b g(x)dx \qquad S = \int_a^b [f(x) - g(x)]dx$$

In pratica, se le due funzioni soddisfano le caratteristiche indicate, l'area della parte di piano da esse racchiusa nell'intervallo $[a,b]$ è uguale all'integrale definito della loro differenza.

Alcune proprietà degli integrali definiti:

- Se $\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx$
- Se gli estremi di integrazione sono uguali ($a=b$) il valore dell'integrale è nullo
- Se dato un intervallo $[a;b]$ e un punto c interno a questo intervallo si ha

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Infine trattiamo un teorema fondamentale del calcolo integrale ossia il teorema della media

Teorema della media:

Definizione: L'integrale definito di una funzione continua $f(x)$ è uguale all'ampiezza dell'intervallo d'integrazione, moltiplicata per il valore che la funzione integranda assume in un conveniente punto di questo intervallo, ovvero

$$\int_a^b f(x) dx = (b - a) f(x_1)$$

Dove con x_1 si intende quel punto convenientemente preso all'interno di $[a;b]$.

Nota sulla funzione integrale:

Abbiamo visto che quando si calcola l'integrale di una funzione ne otteniamo un'altra che abbiamo chiamato primitiva e che indichiamo con $F(x)$. Sappiamo calcolare i limiti e le derivate delle funzioni o per lo meno di una buona parte delle funzioni semplici. Voglio far notare (forse una banalità) che la funzione primitiva ha un grafico e che è possibile quindi disegnarlo.

Esempio

E' da notare che nella figura il sistema di riferimento non è monometrico.

Teorema di Torricelli Barrow:

Se la funzione $f(x)$ è continua in un intervallo $[a,b]$, la sua funzione integrale $F(x) = \int_a^x f(t)dt$ è

derivabile e la sua derivata in ogni punto x di $[a,b]$ è uguale alla funzione nello stesso punto, cioè

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in [a, b]$$

Integrale improprio:

Spesso capita di trovare delle funzioni che sono continue in alcuni intervalli ma posseggono delle discontinuità in punti particolari. Ad esempio la funzione $f(x)=1/x$ è una funzione sempre continua ma nel punto $x=0$ i limiti destro e sinistro tendono rispettivamente a più infinito e a meno infinito. Quindi in $x=0$ la funzione presenta una discontinuità. Ci chiediamo allora se e come sia possibile calcolare l'integrale di queste funzioni quando nell'intervallo sia presente uno o più punti di discontinuità. O più in generale quando la funzione non è continua nell'intervallo di integrazione.

Terremo comunque valida l'ipotesi che, se anche la funzione non è continua, essa abbia un numero finito di punti di discontinuità.

Integrali definiti di questi tipi, quando esistono, si dicono integrali impropri.

Consideriamo una funzione che in uno degli estremi di integrazione ha un limite che tende a infinito. Consideriamo la funzione $f(x)$ e un intervallo $[a;b]$ e sia dunque $\lim_{x \rightarrow b^-} f(x) = +\infty$

Non possiamo usare la definizione di integrale che conosciamo perché in b la funzione non è finita; tuttavia se essa è continua in ogni intervallo del tipo $[a, b - \delta]$ con $\delta > 0$, allora è possibile calcolare

$$\int_a^{b-\delta} f(x)dx$$

Facciamo ora tendere δ a zero, calcoliamo cioè $\lim_{\delta \rightarrow 0^+} \int_a^{b-\delta} f(x) dx$

Se tale limite esiste ed è finito, si dice allora che la funzione $f(x)$ è integrabile in $[a, b]$ e si

pone
$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\delta \rightarrow 0^+} \int_a^{b-\delta} f(x) dx$$

Se invece tale limite non esiste o non ha un valore finito, si dice che la funzione non è integrabile in $[a, b]$. Si badi bene che la primitiva è possibile calcolarla ma il valore numerico dell'integrale o diverge (cioè è infinito) oppure non può essere determinato.

Se poi la funzione non è continua in un punto c interno ad $[a, b]$ ma lo è in qualunque altro

punto di $[a, b]$, si pone $\int_a^b f(x) dx = \lim_{\delta \rightarrow 0^+} \int_a^{b-\delta} f(x) dx + \lim_{\lambda \rightarrow 0^+} \int_{c+\lambda}^b f(x) dx$ supposto che esistano finiti i

due limiti.

Calcolo dei volumi e superfici tridimensionali.

Fino a questo momento abbiamo considerato sempre delle figure che giacciono su un piano ma sappiamo bene che è possibile avere funzioni che sono funzione di due più variabili. Consideriamo il caso di "oggetti" che si trovano nello spazio tridimensionale e vediamo che grazie alle tecniche di integrazione sarà possibile calcolarne la superficie e anche il volume. È ovvio che in queste lezioni confideremo casi semplici e di facile risoluzione ma basti sapere che con l'uso di calcolatori e delle tecniche di integrazioni è possibile calcolare quasi ogni tipo di oggetto tridimensionale.

Per una questione di semplicità considereremo oggetti tridimensionali che sono frutto di una rotazione completa intorno ad un asse e vedremo come sia possibile calcolare la loro superficie e il loro volume, inoltre vedremo alcune applicazione alla fisica e all'ingegneria con il teorema di Guldino.

Come visto per il calcolo delle aree delle figure piane anche le note formule per il calcolo dei volumi di solidi regolari (cilindro, cono, sfera) si possono dedurre anche dal calcolo

integrale. Infatti questi solidi sono frutto di rotazioni rigide attorno ad un asse di simmetria. Utilizzando il calcolo integrale si ottengono le stesse formule. Ma capiamo bene che nel caso di solidi che sono originati da curve la cosa si complica maggiormente.

Consideriamo una funzione $f(x)$ continua in un intervallo $[a,b]$; supponiamo che in tale intervallo essa sia non negativa e indichiamo con T il trapezoide individuato dalla curva e dall'asse x in $[a,b]$. Ruotando attorno all'asse x , T genera un solido di rotazione del quale vogliamo definire e calcolare il volume.

(Figura 8)

Possiamo seguire un ragionamento analogo a quello fatto per determinare l'area di un trapezoide; dividiamo cioè l'intervallo $[a,b]$ in un numero n di parti uguali.

Sia c un punto di ogni intervallino Δx . Consideriamo l'insieme dei rettangoli aventi per base i segmenti Δx e per altezze i valori $f(c)$. Otteniamo in questo modo un plurirettangolo la cui area, al tendere di n all'infinito, sappiamo che definisce l'area del trapezoide.

Se ora facciamo ruotare ciascuno di questi rettangoli di un giro completo attorno all'asse x , otteniamo un solido che è la somma di n cilindri aventi altezze Δx e raggi di base $f(c)$; tale solido prende il nome di *pluricilindro* ed il suo volume è dato da

$$\sum_{i=1}^n \pi [f(\xi_i)]^2 \cdot \Delta x$$

Se ora facciamo tendere n all'infinito, il pluricilindro tende al solido di rotazione; per questo motivo si assume come suo volume l'espressione

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{i=1}^n \pi [f(\xi_i)]^2 \cdot \Delta x = \pi \cdot \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{i=1}^n [f(\xi_i)]^2 \cdot \Delta x$$

Osserviamo ora che tale limite non è altro che l'integrale definito fra a e b della funzione $[f(x)]^2$.

Il volume di un solido di rotazione si trova dunque con la formula

$$V = \pi \int_a^b [f(x)]^2 dx$$

Esempio

Riconducendoci all'esempio del calcolo dell'area del triangolo individuato dall'equazione $f(x)=2x$, consideriamo adesso lo stesso caso ma facendo ruotare la retta intorno ad un asse e come asse scegliamo l'asse delle ascisse di equazione $f(x)=0$

Se facciamo ruotare la retta intorno all'asse delle ascisse si ottiene un doppio cono di altezza infinita e di ampiezza determinata dall'angolo che intercorre tra la retta e l'asse di rotazione. Inoltre noi limitiamo questo doppio cono all'interno di un intervallo ad esempio $[0;3]$ ottenendo quindi un cono di altezza pari a 3.

(Figura 9)

Nella figura individuiamo con $x_1=3$ il punto che delimita l'altezza del cono e con il punto di ordinata $A=6$ il raggio della circonferenza alla base del cono. Troviamo prima l'integrale generico al quale poi basterà sostituire i dati relativi al nostro cono. Se b è la misura dell'altezza e c è la misura del raggio, l'apotema, che per come abbiamo fissato il sistema di riferimento passa per l'origine, ha coefficiente angolare $\frac{c}{b}$; essa ha dunque equazione

$y = \frac{c}{b}x$. Possiamo allora determinare il volume V del cono:

$$V = \pi \int_0^b \left(\frac{c}{b}x \right)^2 dx = \pi \frac{c^2}{b^2} \int_0^b x^2 dx = \pi \frac{c^2}{b^2} \left[\frac{1}{3}x^3 \right]_0^b = \frac{1}{3} \pi c^2 b$$

che è proprio la formula del volume di un cono che ha raggio di base c e altezza b . Adesso inserendo i dati relativi alla nostra figura otterremo proprio il volume del cono disegnato.

Teoremi di Pappo Guldino

I due teoremi portano il nome di Paul Guldin, matematico svizzero (1577-1643), ma in realtà sono già riportati nel libro VII della *Collezione* di Pappo di Alessandria e costituiscono il più generale risultato di Analisi infinitesimale dell'antichità che si conosca.

Essi contengono due interessanti formule atte a calcolare il baricentro di linee e di superfici.

Partiamo dalla definizione che ne dà un dizionario della scienza e della tecnica¹³ e poi estenderemo il ragionamento e l'applicazione all'analisi. Di questi due teoremi non daremo alcuna dimostrazione, ma al lettore basti sapere che entrambi discendono direttamente dall'uso delle tecniche di integrazione che abbiamo pocanzi visto.

Primo teorema

“Se una linea di lunghezza L ruota di un angolo giro intorno ad una retta x che non la taglia e y_0 è la distanza del baricentro G di L dall'asse di rotazione x , l'area della superficie generata da L risulta dal prodotto della lunghezza L per la circonferenza generata da G ”.

$$A = 2\pi y_0 L$$

(Figura 10)

¹³ “Dizionario illustrato delle scienze pure e applicate” Ed. ULRICO HOEPLI anno 1935 MILANO.

Secondo teorema

“Se una superficie piana S ruota di un giro intorno a una retta X che non la taglia e y_0 è la distanza del baricentro G di S dall'asse x , il volume generato è dato dal prodotto di S per la circonferenza descritta da G ”.

$$V=2\pi y_0 S$$

(Figura 11)

Come risulta chiaro questi due teoremi possono essere utili sia per calcolare i baricentri di figure complicate, sia per il calcolo del volume o della lunghezza di una curva noti gli altri due parametri.

Nel caso del primo teorema di Guldino bisogna avere a disposizione un dato che spesso non è facile da ottenere, infatti la lunghezza di una curva, ad esempio di una parte di funzione continua in un intervallo non è cosa immediata. Anche in questo caso però gli integrali ci danno una mano.

Consideriamo il seguente caso:

Lunghezza di un arco di curva piana:

Senza entrare nei dettagli e limitandoci a considerazioni. Vogliamo "dimostrare" la formula per calcolare la lunghezza di un arco di curva piana che sia grafico di un funzione reale di variabile reale. Supporremo che la funzione, $f(x)$, sia derivabile con derivata continua in un intervallo $[a,b]$.

(Figura 12)

Considerando una suddivisione di $[a,b]$ in intervalli "infinitamente piccoli" dx , potremo ritenere che la lunghezza della curva coincida con quella della spezzata di lati individuati dagli estremi

$$P_i = (x_i, f(x_i)) \text{ e } P_{i-1} = (x_{i-1}, f(x_{i-1}))$$

, con $i = 0, 1, 2, \dots, n$. La lunghezza di questa spezzata è:

$$l = \sum_{i=1}^n \sqrt{(x_i - x_{i-1})^2 + (f(x_i) - f(x_{i-1}))^2}$$

La supposta derivabilità della funzione ci consente di applicare il teorema di Lagrange, da cui otteniamo

$$l = \sum_{i=1}^n \sqrt{(x_i - x_{i-1})^2 + (f'(c_i)(x_i - x_{i-1}))^2} = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \sqrt{1 + (f'(c_i))^2}$$

ovvero, se l'ampiezza degli intervalli tende a zero

$$l = \int_a^b \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx$$

Questa formula richiede il calcolo di un integrale solitamente non facile, nondimeno è importante perché mostra come la teoria dell'integrale di Riemann possa risolvere numerosi problemi di *misura*, e non solo quello della misura dei domini piani.

Applicazioni alla Fisica :

La fisica e per estensione tutte le scienze utilizzano il concetto e il calcolo integrale per risolvere innumerevoli problemi che adesso è superfluo elencare. Le seguenti applicazioni che vengono qui esposte sono solo alcune delle applicazioni di uso comune e che comunque rientrano nel programma di studi, ovvero cinematica e dinamica. Da quanto segue risulta abbastanza chiaro quanto siano "potenti" il calcolo differenziale ed integrale.

Le notazioni che useremo sono quelle proposte nello studio delle applicazioni delle derivate.

Moti rettilinei:

Poiché $v(t) = x'(t)$ (oppure $s'(t)$), si ha, ovviamente,

$$x(t) = \int_0^t v(t) dt$$

Se si vuole la variazione di ascissa in un intervallo di tempo basterà ovviamente fare

$$\Delta x = \int_{t_1}^{t_2} v(t) dt$$

Si tenga conto che, in generale, la variazione di ascissa non coincide con lo spazio percorso: I due valori coincidono (a meno eventualmente del segno) solo quando il moto non ha punti di inversione. Se per esempio lancio un sasso verso l'alto, dopo un po' esso ripasserà per la posizione di partenza: la variazione di ascissa è nulla, ma lo spazio percorso ovviamente no!

Essendo poi $a(t) = v'(t)$ si troverà

$$v(t) = \int_0^t a(t) dt$$

Quantità di carica:

Se in un conduttore passa la corrente $i(t)$, la quantità di carica che attraversa una sua sezione può essere calcolata immediatamente:

$$q(t) = \int_0^t i(t) dt$$

Lavoro di una forza:

In un moto rettilineo sia $F(x)$ una forza, variabile con l'ascissa del punto mobile, e avente sempre la stessa direzione e verso dello spostamento. Il lavoro fatto dalla forza, nello spostamento da una posizione A a una posizione B è dato da

$$W_{AB} = \int_a^b F(x) dx$$

ove a e b sono le ascisse di A e B .

Proponiamo anche un esempio di uso di una terminologia, comune nei testi di fisica, che dal punto di vista matematico è alquanto approssimativa, anche se il risultato ottenuto è perfettamente corretto. Ci riferiamo al calcolo del lavoro della forza elettrostatica prodotta da una carica puntiforme Q , quando una carica "spia" q si sposta da una posizione A ad una posizione B nello spazio.

Si consideri la figura qui sotto. In essa sono rappresentati, nell'ipotesi di cariche concordi: la curva lungo la quale si sposta la carica q dal punto iniziale A al punto finale B , la sorgente Q del campo, la forza $\mathbf{F}$ di interazione tra le cariche in una data posizione P della carica q , lo spostamento "elementare" $d\mathbf{P}$ (cioè uno dei tratti infinitesimi in cui deve essere diviso lo spostamento per il calcolo del lavoro), i due archi di circonferenza di centro Q passanti per l'origine e il secondo estremo del vettore $d\mathbf{P}$. Per il calcolo del lavoro si dovrà fare il prodotto scalare tra $\mathbf{F}$ e $d\mathbf{P}$ e poi sommare i risultati ottenuti (con un integrale, ovviamente).

(Figura 13)

Il modulo della forza $\mathbf{F}$ è $k \frac{|Q||q|}{r^2}$, il prodotto del modulo di $d\mathbf{P}$ per il coseno dell'angolo tra $d\mathbf{P}$ ed $\mathbf{F}$ è, a meno del segno, uguale alla variazione dr di raggio tra le due circonferenze di

figura. È facile constatare che, in ogni caso, vale $\vec{F} \cdot d\vec{p} = k \frac{Qq}{r^2} dr$, purché Q, q e dr siano presi con il loro segno (per esempio nel caso di figura il prodotto scalare deve essere negativo e il valore di dr è proprio negativo). Il risultato segue ora immediatamente dal calcolo dell'integrale: .

$$W_{AB} = \int_A^B k \frac{Qq}{r^2} dr = \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right).$$

Software per la didattica:

L'utilizzo di software didattici è sempre auspicabile quando si ha a che fare con funzioni, derivate ed integrali, oltre al vastissimo impiego che se ne fa nel campo della geometria piana e solida e in altri numerosissimi campi della fisica e della matematica. Qui presento solo alcuni dei software didattici, quelli che più comunemente sono utilizzati e che quindi offrono tra le altre cose anche una vastissima sitografia dedicata con manuali esercizi e macro già compilate, che all'occorrenza possono essere modificate ed adattate ai propri scopi.

Alcuni di questi software o comunque quelli più utilizzati sono tutti coperti da CopyRight e quindi necessitano di licenza a pagamento, anche se alcuni di questi possono essere utilizzati nella versione trial, ossia una versione limitata o nelle funzioni o nel tempo.

Questi software sono spesso capaci di affrontare i diversissimi problemi della didattica tradizionale grazie alla loro flessibile interattività. È possibile infatti comporre delle costruzioni o disegnare funzioni e poi dinamicamente osservare il loro comportamento sottolineando alcune caratteristiche che spesso con l'uso di lavagna e gesso non è possibile fare.

I software di geometria che ho utilizzato sono due Cabrì Geomètre II Plus[®] e Z.u.L. C.a.R.. Possiamo dire che è riduttivo affermare che sono software per la geometria, visto che con alcuni accorgimenti possono essere utilizzati oltre che per la costruzione assiomatica delle

figure e dei teoremi della geometria euclidea, anche per la costruzione di funzioni analitiche, calcolo approssimato di derivate ed integrali, e molto altro. Nella figura si vede che è possibile costruire delle funzioni e poi determinare il valore dell'integrale definito e oltre a questo la parametrizzazione è dinamica.

Con Cabri Géomètre II Plus[®] :

(Figura 14)

Con Z.u.L. C.a.R:

(Figura 15)

Un software assai utile in analisi matematica è sicuramente Derive® che è un potente programma per il calcolo di funzioni, matrici, derivate, integrali, successioni, e moltissimo altro. In questo elaborato ho preferito non usare questo software poiché già quelli che ho presentato sono più che sufficienti per il raggiungimento dello scopo. C'è da dire comunque che a questa categoria di software fanno parte anche programmi più potenti e complessi con i quali è possibile risolvere quasi ogni tipo di problema matematico, per citarne solo alcuni... Maple®, MathCAD®, Mathematica®, MathLab®, MiniTab.

Con Foglio di calcolo

Un altro software molto versatile è anche Excel® che oltre ad essere un foglio di calcolo di uso rapido ed intuitivo soprattutto nella versione Office®2007 può essere usato che calcolare una funzione punto per punto applicare formule e calcoli rapidamente o ancora per l'insostituibile supporto in laboratorio di fisica per la gestione e la raccolta dei dati. In questa unità didattica ho cercato di utilizzarlo costruendo delle funzioni semplici e poi calcolandone l'integrale definito all'interno di un certo intervallo. Si ricorda che anche per questa tipologia di software (foglio di calcolo) ci sono diverse versioni e anche del tipo Open

Source, quella maggiormente utilizzata è il foglio elettronico di *OpenOffice*, oltre a tre diversi fogli di calcolo disponibili per il sistema operativo *Linux*.

Con Excel®

(Figura 16)

Laboratorio on-line:

Visto che questa sezione dell’elaborato è dedicata all’utilizzo dei software e della tecnologia, merita attenzione anche la cosiddetta fisica *on-line* o laboratorio *on-line*. Con il termine laboratorio *on-line* si intende la possibilità di creare e portare in classe un laboratorio di fisica vero e proprio. È possibile cioè riuscire a fare esperienze e acquisire dati da esperimenti che si possono fare anche in classe mentre si spiegano i concetti teorici senza spostarsi in laboratorio “tradizionale”. Con apparecchiature relativamente semplici e di basso costo (*sonar*, Termocoppia, sensore di forza, etc) ed una calcolatrice grafica o un PC portatile, è possibile effettuare quasi tutti qui esperimenti che interessano la teoria dei programmi delle scuole medie superiori. Nel caso di questo elaborato sarebbe possibile

quindi richiedere alla casa produttrice di queste apparecchiature¹⁴ un *sonar*, il sensore di forza *Dual-Range* e una calcolatrice grafica (basta avere anche solo un PC portatile), per compiere alcuni esperimenti di cinematica o sul lavoro delle forze in un sistema. È da sottolineare che questo tipo di sperimentazione può davvero essere efficace.

La funzione gaussiana:

Una funzione gaussiana è una funzione della seguente forma:

$$f(x) = ae^{-(x-b)^2/c^2}$$

per qualche costante reale $a > 0$, b e c . Il nome di queste funzioni ricorda il grande matematico tedesco *Carl Friedrich Gauss*.

Le funzioni gaussiane si collocano tra le funzioni speciali "*elementari*" esse mancano però di "*integrali elementari*", cioè, i loro integrali non si sanno individuare con espressioni ottenute con composizioni semplici di funzioni elementari.

Si propone un semplice esperimento per far capire intuitivamente perché la gaussiana ha una forma a campana.

Esempio con Excel:

¹⁴ La *Texas Instruments* produce sia i calcolatori che i software per la gestione dati. Inoltre è possibile richiedere per un certo periodo di tempo una valigetta contenente una serie di sensori e una interfaccia per testare il loro funzionamento, il tutto gratuitamente.

(Figura 17)

Queste curve sono state generate dall'interpolazione dei seguenti valori:

0	0	0	0	100	0	0	0	0
0	0	0	25	50	25	0	0	0
0	0	6,25	25	37,5	25	6,25	0	0
0	1,5625	9,375	23,4375	31,25	23,4375	9,375	1,5625	0
0,390625	3,125	10,9375	21,875	27,34375	21,875	10,9375	3,125	0,390625

(Tabella 2)

Appendici

Calcola l'area della seguente figura contando il numero dei quadretti in essa contenuti (A_i), ad essa aggiungi il numero di quadretti che si intersecano con il contorno della figura (A_e)

$$A_i = 0$$

$$A_e = 10$$

Quanto vale l'errore assoluto?
$$E_a = \frac{A_e - A_i}{2} = 5$$

Quanto vale l'errore relativo?
$$E_r = \frac{E_a}{A_m} = \frac{E_a}{(A_i + A_e)/2} = \frac{5}{5} = 1$$

$$A_i = 11$$

$$A_e = 33$$

Quanto vale l'errore assoluto?
$$E_a = \frac{A_e - A_i}{2} = 11$$

Quanto vale l'errore relativo?
$$E_r = \frac{E_a}{A_m} = \frac{E_a}{(A_i + A_e)/2} = \frac{11}{22} = 0,5$$

$$A_i = 65$$

$$A_e = 103$$

Quanto vale l'errore assoluto?
$$E_a = \frac{A_e - A_i}{2} = 38$$

Quanto vale l'errore relativo?
$$E_r = \frac{E_a}{A_m} = \frac{E_a}{(A_i + A_e)/2} = \frac{38}{84} = 0,45$$

Calcola l'area della seguente figura contando il numero dei quadretti in essa contenuti (A_i), ad essa aggiungi il numero di quadretti che si intersecano con il contorno della figura (A_e)

Bibliografia e sitografia:

Documento : licealità e sperimentazione

http://www.edscuola.it/archivio/norme/programmi/ll_sper.pdf

Informazioni sugli integrali

<http://it.wikipedia.org/wiki/Integrale>

Cifre del π fino alla 10000^{ma} cifra

http://it.wikipedia.org/wiki/Pi_greco/10000_cifre

Schede di apprendimento ed alcuni spunti

“il problema della misura, integrale definito e sue applicazioni” di Trisolini silvia

Siti utili per reperire macro e manuali su Cabri Geomètre II Plus® .

<http://www2.polito.it/didattica/polymath/htmlS/Archivio/Mappa/Argomenti/Cabri.htm>

http://xoomer.alice.it/cristiano.dane/cabri_calcolo.htm

Sito dedicato a Z.u.L. C.a.R. , dove è possibile scaricare il software e i manuali

<http://mathsrv.ku-eichstaett.de/MGF/homes/grothman/java/zirkel>

Informazioni sulla fisica On-Line

“Laboratorio di fisica R.T.L. con le tecnologie portatili: Esperimenti di Meccanica” a cura di G.Pezzi, M.Rafanelli, A.Rambelli, M.A. Rizzo. ADT (Associazione per la Didattica con le Tecnologie)

Parte della teoria e alcune definizioni

“Strumenti e metodi matematici – Elementi di analisi 2” Zwirner G. , Scaglianti L.
CEDAM

Informazioni sui programmi ministeriali

“i programmi di matematica e fisica nella scuola secondaria superiore: appunti per un analisi” a cura del Prof. Tomasi Luigi Liceo scientifico “G. Galilei” Adria (Ro)
SSIS Ferrara.

“Indicazioni nazionali per i piani di studio personalizzati dei percorsi liceali”
allegato C/6 (art. 2 comma 3)

Supervisori

Prof. Fabiano Minni, L.C. “Ariosto”, Ferrara; e-mail: fabiano.minni@tele2.it

Prof. Davide Neri, L.S. “Sabin”, Bologna; e-mail: ban2280@iperbole.bologna.it

Prof. Luigi Tomasi, L.S. “Galilei”, Adria (Ro); e-mail: luigi.tomasi@alice.it

Nota Critica

Esaminando i programmi ministeriali risulta evidente il fatto che alcuni alunni che scelgono di fare scuole diverse dal liceo scientifico o qualche particolare istituto tecnico, non conosceranno mai cosa "può fare" un integrale. Per gli stessi motivi non sapranno mai come calcolare la probabilità che possano ricevere quattro assi nella stessa mano giocando a poker con gli amici. Fermo restando che spesso anche chi frequenta i suddetti istituti non riuscirà a capirci un granché. Motivi di spazio e di tempo comportano spesso una superficiale rigorosa trattazione.

L'idea che gli integrali (così come la statistica) siano argomento complicato è assai diffusa, relegati come sono nelle ultime pagine dei programmi ministeriali, si potrebbe pensare che siano l'argomento conclusivo della matematica e che da lì in poi cominci una matematica superiore. In effetti necessitano di ottimi prerequisiti, ma non di meno è vero che la loro applicabilità pratica, spesso, può fare a meno da un formalismo e dalla necessità di una dimostrazione o "profonda interiorizzazione".

È corretto pensare che il calcolo di un integrale definito di semplici funzioni possa essere mostrato già quando si studiano le funzioni e le regole di derivazione? È corretto credere che il “saper fare” possa venire prima del “saper dimostrare”? Le risposte sono da ricercare più che nella teoria assiomatica della pedagogia della scienza, nell’esperienza dell’insegnamento e dell’insegnante. Il rigore matematico, che credevo fondante nello studio e nella trasposizione didattica della matematica, penso che qualche volta debba lasciare spazio all’uso della disciplina, accantonando per qualche ora i sensi di colpa del ligio docente.

Le università richiedono sempre, e in realtà da sempre, studenti più preparati in materie scientifiche, ma a che scopo? Forse per demandare ad altri i problemi che nascono da una complessità più ampia e che chiama a sé più responsabili. Una università che ricerca le tasse come oboli per fare ricerca, una università che si preoccupa assai poco di quanto è riuscita a trasmettere e molto più di quello che trasmette in realtà. Il sottoscritto (magari in misura minore) è pure frutto certamente dello stesso sistema e fa parte della stessa classe di persone: eterni studenti ma mai abbastanza preparati a ciò che da loro si attende.

This document was created with Win2PDF available at <http://www.win2pdf.com>.
The unregistered version of Win2PDF is for evaluation or non-commercial use only.
This page will not be added after purchasing Win2PDF.